

[illegible]

Page 10 of 10

□ □ □ □

Causation

Turing Test

causation

Universal Approximation Theorem
Nash Embedding Theorems
word-embedding vector space

Axiom of Choice causation

[illegible]

□ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □

[illegible]

Turing Test AlphaGo dataset

AlphaGo Zero が superhuman を超えた AlphaGo の進化の歴史を振り返る

free will causation

```

ready SAE level 4

```

Alphabet/Waymo SAE level 4 Alphabet/Waymo

Reward Is Enough reward reward reward Reward

causation

Universal Approximation Theorem Nash Embedding Theorems Word-embedding Vector Space Word-embedding Vector Space Word-embedding Vector Space

AlphaFold AlphaGo Zero without human knowledge Deepmind KL AlphaFold

deep learning reinforcement learning

reward

[illegible][illegible]

Universal Approximation Theorem
selfish gene

[illegible][illegible][illegible]


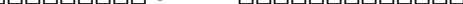
logical positivism logical empiricism Positivism empiricism

Category Theory
causation law
critique

critique Critique Word-embedding Vector Space

[illegible][illegible][illegible][illegible][illegible]

[illegible][illegible][illegible][illegible]

Solyndra arXiv
 arXiv 

□ □ □ □ □ □ □ □ □ □

☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ ☐ A B C D E ☐ ☐ ☐ ☐ ☐

A. □□□□□□□□

1.

2.

3. Chaitin's constant

4. □□□□□□□□□□□□□□□□□□

5. □□□□ 1 - 4 □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□

B. □□□□□□□□□□□□□□

6. relevance theory

7.

8. Grigori Perelman – Poincaré conjecture

9. Demis Hassabis □ AlphaGo □ intuition □ intuition □ Demis Hassabis □ AlphaGo □ intuition □ AlphaGo □ a meta-

solution to any problem

10. AlphaGo Nature superhuman performance

C.

11. form

12. motif

13. “truth” truth

14. The Selfish Gene The Immortal Gene

15. Freeman Dyson Birds and Frogs birds frogs

16. Austrian School of Economics

17. selfish gene

D.

18.

19.

20. “” “”

21. Turing Machine deterministic, probabilistic, etc.

22. Turing Test SAE level 4 level 5

23. word-embedding vector space encoder-decoder, attention, transformer, BERT

24. 谈谈 deep-learning 中的 deep residual networks 和 generative adversarial networks, etc. 谈谈你的看法

25. 谈谈 Universal Approximation Theorem 和 overfitting/underfitting 以及 chaos phenomena 谈谈你的看法

26. 谈谈 reward 和 Reward Is Enough 谈谈你的看法

27. 谈谈 selfish gene 谈谈你的看法

28. 谈谈你的看法

E. 谈谈:

29. 谈谈 O.J.Simpson 谈谈你的看法

30. 谈谈 reward 谈谈你的看法

谈谈你的看法

谈谈 Freeman Dyson 谈谈你的看法

谈谈你的看法

谈谈你的看法

谈谈你的看法

谈谈“谈谈”谈谈你的看法

谈谈你的看法

谈谈 AlphaGo 谈谈 Nature 谈谈你的看法

SAE level 5 SAE level 4

The Selfish Gene

Freeman Dyson a great bird frog bird frog frog bird frog bird

natural law

Deepmind Reward Is Enough Reward Is Enough

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

結論

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。causationは、原因と結果の関係を指す。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。causationは、原因と結果の関係を指す。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。

参考文献


Softbank 株式会社 Aldebaran Robotics 株式会社 Pepper 株式会社 Google X 株式会社 Softbank 株式会社 Hyundai 株式会社 Boston Dynamics 株式会社

Passion 株式会社 Pepper 株式会社 superhuman 株式会社 Superhuman 株式会社

context game regulated

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

この論文は、人間の認知能力とロボットの認知能力の比較を目的として書かれた。passion は、感情や情熱を指す。人間の認知能力は、環境からの情報を処理し、適切な行動を選択する能力を指す。一方、ロボットの認知能力は、センサーからのデータを処理し、あらかじめ設定されたプログラムに基づいて行動を選択する能力を指す。

Avi Loeb  Scientific American  A  B  C  D  civiliation  civiliation  civiliation  civiliation  civiliation  civiliation civiliation

B civilization

Independent of its host star independent of its host star

independent of its host star B civilization

[illegible][illegible][illegible][illegible]

people people

□ □